

FYZIKA DĚJŮ A PROCESŮ

V. Vynucené kmity



Česká zemědělská univerzita v Praze

Literatura ke kapitole 5

- Brepta, R., Prokopec, M.: Šíření napět'ových vln a rázy v tělesech. Academia, Praha 1972. 521 s.
- Brepta, R., Půst, L., Turek, F.: Mechanické kmitání, Sobotáles, Praha 1994, 589 s.
- Crawford, F.S., Jr.: Waves. Berkeley Physics Course, Vol. 3, McGraw-Hill College, New York, 1968, 600 s.
- Horák, Z., Krupka, F., Šindelář, V.: Technická fysika. SNTL, Praha 1960. 1435 s., popřípadě další opakovaná a upravovaná vydání tohoto díla.**
- Kvasnica, J., Havránek, A., Lukáč, P., Sprušil, B.: Mechanika. Academia, Praha 1988, 476 s.
- Pain, H.J.: The Physics of Vibrations and Waves. John Wiley & Sons, Ltd., Chichester 2005, 556 s.

Lineární harmonický oscilátor

s buzením a tlumením

Budící síla: Nucený kmitavý pohyb koná systém vlivem působení časově proměnné, obvykle periodické, vnější budící síly $\vec{F}_B(t) = \vec{B} \sin(\Omega t + \beta)$ vlastní frekvence systému ω , frekvence budících harmonických kmitů Ω

$$m\ddot{x} = -kx - b\dot{x} + B \sin(\Omega t + \beta) \quad \text{- pohyb. rovnice}$$

$$\ddot{x} + 2\delta\dot{x} + \omega^2 x = \frac{B}{m} \sin(\Omega t + \beta)$$

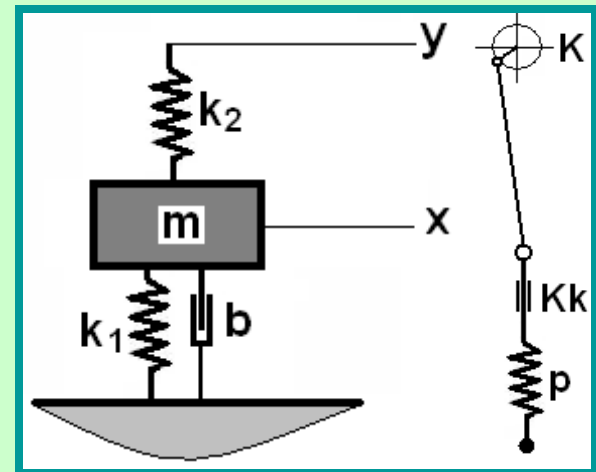
obvyčejná lineární diferenciální rovnice 2. řádu s konstantními koeficienty, nehomogenní

- její řešení lze napsat jako součet obecného řešení $x_b(t)$ příslušné homogenní rovnice a libovolného partikulárního řešení $x_p(t)$ celé rovnice

$$x_p(t) = C \sin(\Omega t + \beta + \gamma)$$

$$x(t) = x_b(t) + x_p(t)$$

$$x(t) = x_b(t) + x_p(t) = Ae^{-\delta t} \sin[(\omega^2 - \delta^2)t + \varphi] + C \sin(\Omega t + \beta + \gamma)$$



Řešení

Simulace

Výchylka tlumeného pohybu klesá exponenciálně s rostoucím časem a po uplynutí určité doby zbývají prakticky jen netlumené kmity, jejichž frekvence je rovna frekvenci budících kmitů Ω vnější budící síly. Pak koná oscilátor již jen kmity se stejnou frekvencí, jakou na něj působí vnější periodická proměnná síla a těmto kmitům říkáme nucené kmity.

Rozepsat:

Shoda řešení s diferenciální rovnicí pro argument fce sin:

$$0 \quad 2m\delta C\Omega = -B \sin \gamma$$

$$\pi/2 \quad -mC\Omega^2 + mC\omega^2 = B \cos \gamma$$

$$C = \frac{B}{m\sqrt{(\omega^2 - \Omega^2)^2 + 4\delta^2\Omega^2}}$$

$$\operatorname{tg} \gamma = -\frac{2\delta\Omega}{\omega^2 - \Omega^2}$$

$$\sin \gamma = -\frac{2\delta m\Omega C}{B}$$

Důsledky řešení

- po určité době od začátku působení síly nastane ustálený stav a systém již kmitá periodicky
- vlastní kmity systému po určité době odezní a systém se ustálí na netlumeném harmonickém kmitání s frekvencí Ω
- vliv tlumení se však promítne jak do amplitudy buzených kmitů – viz

$$C = \frac{B}{m\sqrt{(\omega^2 - \Omega^2)^2 + 4\delta^2\Omega^2}}$$

a rovněž do jejich fáze – viz

$$\operatorname{tg} \gamma = -\frac{2\delta\Omega}{\omega^2 - \Omega^2}$$

a

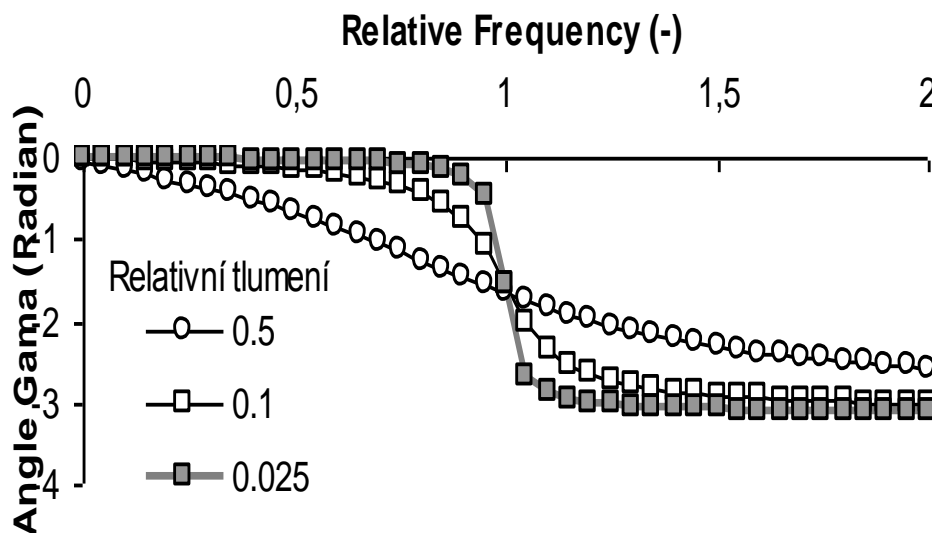
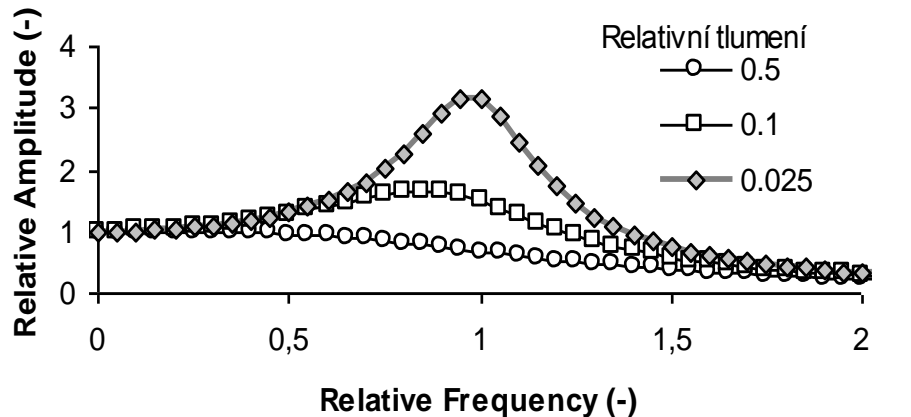
$$\sin \gamma = -\frac{2\delta m\Omega C}{B}$$

- obě konstanty A , φ , přítomné v řešení rovnice

$$x(t) = x_b(t) + x_p(t) = Ae^{-\delta t} \sin[(\omega^2 - \delta^2)t + \varphi] + C \sin(\Omega t + \beta + \gamma)$$

ztrácí svůj vliv v průběhu tlumení tak, jak $x_b(t) \rightarrow 0$

Rezonance buzených kmitů



Rozdíl $\omega^2 - \Omega^2$ ve jmenovateli výrazu pro C ukazuje, že amplituda C vynucených kmitů je tím větší, čím je menší rozdíl mezi úhlovou frekvencí ω vlastních netlumených kmitů a úhlovou frekvencí Ω kmitů vynucených. To je rezonance. Závislost amplitudy vynucených kmitů na frekvenci budících kmitů $C = C(\Omega)$ nazýváme rezonanční křivkou v amplitudě.

Normalizace buzených kmitů:
jejich vyjádření pomocí relativních veličin

Relativní frekvence $\Omega_R = \Omega/\omega$
Relativní amplituda $C/C_s = C m \omega^2 / B$,
kde $C_s = B/(m \omega^2)$ – statická výchylka
(amplituda pro $\Omega = 0$)
Relativní tlumení $\delta_R = \delta/\omega$

Relativní veličiny

$$C_R = \frac{1}{\sqrt{(1 - \Omega_R^2)^2 + 4\delta_R^2 \Omega_R^2}}$$

$$\operatorname{tg} \gamma = -\frac{2\delta_R \Omega_R}{1 - \Omega_R^2}$$

Hodnota fázového posunutí γ vůči působící síle je trvale záporná. Při rovnosti $\Omega = \omega$ je odezva posunuta o $\pi/2$ – viz graf str. 6

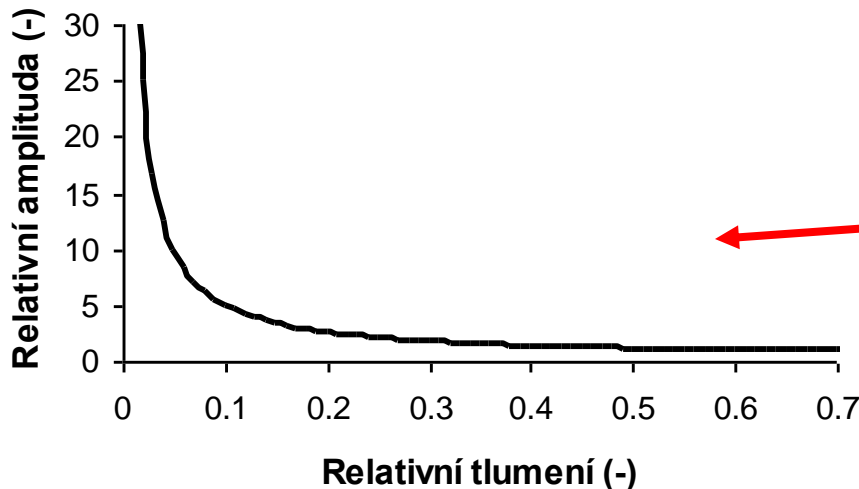
V blízkosti vlastní frekvence ω je však budící síla přibližně ve fázi s rychlostí pohybu a tato shoda je zdrojem rezonance.

Rezonanční stav ($\delta_R < 1/\sqrt{2}$):

$$\Omega_{Rr} = \sqrt{1 - 2\delta_R^2}$$

$$C_{Rmax} = \frac{1}{2\delta_R \sqrt{1 - \delta_R^2}}$$

Pro relativní hodnoty tlumení větší než $1/\sqrt{2}$ se rezonanční stav nepozoruje.



Činitel jakosti a energie buzených kmitů

$$Q = 2\pi \frac{\bar{W}}{\Delta_T W}$$

Q – charakteristika kmitajícího systému

2π násobek poměru průměrné energie oscilátoru \bar{W} k energii $\Delta_T W$ rozptýlené tlumící silou za dobu jedné periody

$$\bar{W} = \frac{1}{2} m v_m^2 = \frac{1}{2} m \Omega^2 C^2 = \frac{1}{2} \frac{\Omega^2}{m} \frac{B^2}{(\omega^2 - \Omega^2)^2 + 4\delta^2 \Omega^2}$$

$$\Delta_T W = - \int_0^T F_t dx = 2\delta m \Omega^2 C^2 \int_0^T \cos^2 \Omega t dt \quad \text{rozepsat}$$

$$\Delta_T W = 2\pi \delta m \Omega C^2 = 2\pi \frac{B^2}{m} \frac{\delta \Omega}{(\omega^2 - \Omega^2)^2 + 4\delta^2 \Omega^2}$$

$$Q = 2\pi \frac{\bar{W}}{\Delta_T W} = \frac{\Omega}{2\delta}$$

$$Q_r = \frac{\omega}{2\delta} = \frac{1}{2\delta_R}$$

- při velké hodnotě činitele jakosti **Q** je akumulovaná energie podstatně větší než energie dodávaná kmitu během jednoho cyklu.
- každý oscilátor je plně charakterizován vlastní frekvencí a činitelem jakosti a to bez ohledu na to o jaký kmitavý proces jde a jakého charakteru je ztrátový výkon.

Pro $\Omega_R = 1$:

$$\bar{W}_{\max} = \frac{B^2}{8m\delta^2}$$

$$\Delta_T W = \frac{\pi B^2}{2m\delta_R \omega^2}$$

Rezonance při nízkém tlumení

$$(\delta \ll \omega)$$

- při nízkých hodnotách tlumení lze zanedbat δ a za rezonanci považujeme případ, kdy $\omega = \Omega$, $\delta_R = 0$, $\Omega_{Rr} = 1$

- potom $C_{\max} = \frac{B}{2\delta m \omega}$ a $C_R = \frac{1}{2\delta_R} = Q_r$

- fázový posuv γ mezi budící silou a nucenými kmity ve stavu rezonance právě $-\pi/2$ – viz graf na str. 6
- tento fázový posuv zajišťuje, že budící síla působí stále ve smyslu „pohybu“ oscilátoru a koná stále kladnou práci

Ustálení:

- veškerá práce konaná budící silou se nejprve spotřebuje na přemáhání odporů, kterými se kmity tlumí – roste amplituda kmitů a jejich energie
- poté dosahuje amplituda a přibližně také energie ustálené maximální hodnoty

Odhad rezonančních otáček

upevněných rotačních zařízení a strojů

- založen na odhadu vlastních frekvencí úchytů a podložek vzhledem k upevněnému stroji
- m – hmotnost stroje
- k – tuhost podložky
- x – deformace podložek a úchytů
- fixační zařízení je modelováno jako lineární harmonický oscilátor

Odhad frekvence vlastních kmitů upínacího zařízení:

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{mg}{mx}} = \sqrt{\frac{g}{x}}$$

$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{x}}$$

Cvičení

1. Mějme elektromotor o hmotnosti $m = 50$ kg, který je umístěn ve středu dřevěného nosníku délky $l = 2$ m a šířky $a = 15$ cm. Jaká musí být tloušťka nosníku aby rezonance nenastala při otáčkách větších než 20 Hz? Zobecněte příklad na libovolnou hmotnost elektromotoru a získanou závislost zobrazte do grafu.
2. Mějme hřídel na které umístěn kolmo talíř o hmotnosti m a jehož těžiště je vůči ose hřídele posunuto v radiálním směru o vzdálenost e . Odhadněte celkový průhyb hřídele r při rotaci hřídele (spojenou s uvedeným diskem) s úhlovou frekvencí Ω .